

Opis układu sterowania

W związku z korzyściami ekonomicznymi płynącymi z zastosowania opraw w technologii led zamawiający postanawia rozbudować oświetlenie parku. Realizowany będzie system oświetlenia nadążnego z wykorzystaniem opraw użytych w projekcie wyposażonych dodatkowo w czujniki ruchu i sterowniki. Funkcja oświetlenia nadążnego realizowana będzie po przez oprawy z czujnikami ruchu PIR w ilości 53szt. oraz oprawy bez czujników w ilości 42szt. Dodatkowo wszystkie 95 szt. opraw wyposażone będą w układy, które pozwolą na wzajemną komunikację między oprawami. Sterowanie nadążne jest w głównych ciągach ruchu i tam czujniki są co drugą oprawą. Jeśli użytkownik ścieżki zboczy z głównego ciągu w stronę wyjścia z parku, wówczas pierwsza czujka przy rozświetli obszar aż do wyjścia. Tu czas podtrzymania będzie dłuższy niż w przypadku głównych ciągów (tu czujniki są gęściej rozlokowane więc można skrócić czas „akcji”), aby zapewnić max. oświetlenie aż do wyjścia z parku.

Poniżej zamieszczam uzupełniające zapisy do opisu oprawy ISLA z systemem ANDI.

- Praca w sieci bezprzewodowej zgodnie ze standardem ZigBee (IEEE 802.15.4)
- Sterownik powinien posiadać bezpotencjałowe wejście na sygnał z czujnika ruchu oraz możliwość przesyłania informacji o wykrytym ruchu do innych opraw
- Możliwość sterowania statecznikiem za pomocą sygnału analogowego (1-10V) lub cyfrowego (DALI).
- Możliwość wymiany anteny w przypadku jej uszkodzenia.
- Możliwość fabrycznego wyposażenia oprawy w pasywny czujnik podczerwieni.